

## 仿生多足機器人強化學習訓練需求說明書(A522000763)

### 壹、背景說明：

因應機械狗/多型態變形機器人自主移動與複雜地形通行能力開發之所需，需委託進行仿生多足機器人進行強化學習訓練模組開發，透過模擬環境建置、獎勵函數設計、策略訓練與驗證流程，以持續提升機械狗於平地行走、障礙跨越、坡道與樓梯通行等場景之穩定性與泛化能力，作為後續實機部署與功能驗證之基礎。

### 貳、預計作業時程：

完成本案委託內容之機械狗/多型態變形機器人強化學習訓練模組開發與驗證，全案預計於 2026 年 12 月 20 日前完成。

### 參、廠商資格：

依法立案之合法公司行號或學校各級單位。

### 肆、委託內容及交付資料說明：

完成機械狗/多型態變形機器人強化學習訓練模組開發，包括模擬場景建置、獎勵函數設計、步態策略訓練與測試驗證，提供訓練模型權重與測試報告。