

A272001442 採購規格書

報價需用印回傳

一、採購基本資料

採購品名	巡檢機器人使用感測器模組安裝測試
工作內容	依本規格書所列模組進行安裝、配線、介面整合及功能測試驗證
採購性質	研發用模組安裝與整合測試

二、工作範圍及規格

項次	品項	規格 / 型式	數量
1	模組安裝測試驗證	依各項模組進行安裝、配線及整合，以達感測及辨識功能（如下驗收方式功能）。	1 式
2	360 攝影模組	4K 360°全景攝影，3840×1920@30fps， H.264/H.265。 防水等級：IP66。	1 組
3	3D LiDAR	最大探測距離 100 m，測距精度±3 cm， 水平視野角 360°，垂直視野角 30°， 水平角解析度 0.1°~0.4°，垂直角解析度 2°， 掃描頻率 5~20 Hz， 防塵防水等級 IP67	1 組
4	深度攝影模組	深度感測技術：主動式雙目立體視覺 量測距離：0.2~2.5m（理想範圍） 深度視野角：水平 87°×垂直 58° 深度解析度：1280×720 深度影像更新率：最高 90 fps 深度精度：<2%（@2 m）	1 組
5	陀螺儀	角速度量測範圍 ±400°/s。 角度量測範圍 ±180°。 航向角精度 0.1° 角度解析度 0.0055°。	1 組

以上規格公差±10%



三、驗收方式

- 品項及數量確認：依本規格書逐項確認模組及數量。
- 安裝確認：各模組完成機器人系統之指定位置安裝、固定及配線。
- 功能確認：1.自主導航/避障。 2.可設定定時巡檢。 3.360 度影像。 4.即時監看系統。 5.異常偵測：事件回報。
- 測試紀錄：供應商應提供安裝測試結果或驗證紀錄，供採購單位驗收。

四、品質與其他要求

- 各項模組應依原規格書所列型式 / 規格辦理；如有等同或優於原規格之替代品，應於採購或安裝前取得採購單位同意。
- 安裝及配線不得影響機器人既有系統之安全性及後續維護、拆裝與研發整合。
- 供應商應於交付前完成整體安裝及基本功能檢查。
- 保固 12 個月

